



驅動器參數設定：

Cn-02 : bit3=1, bit4=0, bit5=0 (脈波指令型態 cw+ccw)

Cn-24 : 電子齒輪比(分子) = 256

Cn-25 : 電子齒輪比(分母) = 125

➡ 4096(Encoder輸出脈波數)*125/256(電子齒輪比)=2000(實際輸出的脈波數)